# 月周回衛星かぐや(SELENE) プロダクトフォーマット記述書 ~プラズマ観測装置(PACE)編~

Version 1.0

# 目次

1. 概	:要	1
1.1	目的	1
1.2	本フォーマット記述書の構成	1
1.3	データセット	2
1	.3.1 プロダクト	2
1	.3.2 カタログ情報ファイル	3
1	.3.3 サムネイル画像ファイル	3
1.4	対象プロダクト	4
2. 電	:子反射計月面磁気異常マップ (プロダクトID:PACR_ERMA_MAP)	5
2.1	ファイル命名規約	5
2.2	ラベルフォーマット	5
2.3	データオブジェクトフォーマット	7
2.4	カタログ情報ファイルフォーマット	7
3. 月	面 2 次イオンマップ(プロダクト ID: PACE_SI_MAP)	8
3.1	ファイル命名 規約	8
3.2	ラベルフォーマット	8
3.3	データオブジェクトフォーマット1	0
3.4	カタログ情報ファイルフォーマット1	0
4. 電	:子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(処理後)(プロダクト ID:PACE_PBF_1)1	1
4.1	ファイル命名 規約1	1
4.2	ラベルフォーマット1	1
4.3	データオブジェクトフォーマット1	2
	カタログ情報ファイルフォーマット1	
5. 電	:子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(CDF) (プロダクト ID:PACE_CDF)1	4
5.1	ファイル命名 規約1	4
5.2	ラベルフォーマット1	4
	データオブジェクトフォーマット1	
5.4	カタログ情報ファイルフォーマット1	4
6. 電	子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット(プロダクト ID:PACE_ET_sammary	,
) 15	5	
6.1	ファイル命名 規約1	5

6.2	ラベルフォーマット	15
6.3	データオブジェクトフォーマット	16
6.4	カタログ情報ファイルフォーマット	17

添付資料-1 Saito et al. 2008("Low-energy charged particle measurement by MAP-PACE onboard SELENE")

添付資料-2 paceql\_outputdata\_070904.h

添付資料-3 dump\_pbf.c

#### 1. 概要

#### 1.1 目的

本文書は、宇宙航空研究開発機構(以下、「JAXA」という。)が、月周回衛星かぐや(以下、「SELENE」という。)搭載のプラズマ観測装置<sup>\*1</sup>(以下、「PACE」という)のプロダクトファイル<sup>\*2</sup> およびカタログファイルのフォーマットを記述するものである。

※1: PACE のミッションについては、下記の「かぐやプロジェクトホームページ」および「かぐや画像ギャラリー」を参照。

- ✓ かぐやプロジェクトホームページ
  - http://www.kaguya.jaxa.jp/ja/equipment/pace\_j.htm
- ✓ かぐや画像ギャラリー

http://wms.selene.darts.isas.jaxa.jp/selene\_viewer/jpn/observation\_mission/pace/

※2: SELENE のデータフォーマットは、NASA の PDS(Planetary Data System)を元に定められている。ただし、完全準拠はしていない。

# 1.2 本フォーマット記述書の構成

本フォーマット記述書の構成を表 1-1 に示す。

表 1-1 本フォーマット記述書の構成

No.	参照先	項目	記述内容
1	1.3 節	表 1-2 PACE プロダクト一覧	本記述書で記述しているプロダクト一覧として、プロダクトの名称、オブジェクト形式、プロダクトの構成について記載している。
		表 1-3 各プロダクト説明	No.1 のプロダクト一覧で示した各プロダクトについて、データ に含まれる内容、観測方法等に関する解説を記述している。
2	X 章	"プロダクト"	No.1 のプロダクト一覧で示したプロダクトについて、ファイル 命名規約、ラベルフォーマット、データオブジェクトフォーマット、カタログ情報ファイルフォーマットを記述している。
3	X.1 節	ファイル命名規約	No.2 で示したプロダクトについて、ファイル命名規約を記述している。
4	X.2 節	ラベルフォーマット	No.2 で示したプロダクトについて、オブジェクトのラベル部の フォーマットを記述している。
5	X.3 節	データオブジェクトフォーマット	No.2で示したプロダクトについて、データオブジェクトのデータフォーマットを記述している。 (データファイルの拡張子は、プロダクト毎にユニークであるため、2.1 章のファイル命名規約を参照のこと)
6	X.4 節	カタログ情報ファイルフォーマット	No.2 で示したプロダクトについて、プロダクトのカタログ情報 ファイル(拡張子.ctg)のフォーマットを記述。
7	X+1 章		
		以降、同様	

# 1.3 データセット

ある一つのデータセットは、プロダクト、カタログ情報ファイルおよびサムネイル画像ファイル (jpeg 形式)がセットで tar アーカイブされており、これを L2 データセットと呼ぶ。拡張子は「SL2」としている。ただし、サムネイル画像ファイルはプロダクト作成者の判断により省略される場合がある。

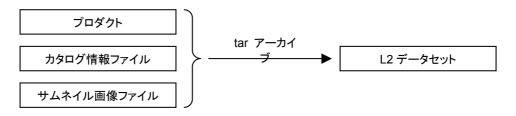


図 1-1 L2 データセットの構成

# 1.3.1 プロダクト

プロダクトはラベル情報とデータオブジェクトが同一ファイルとして構成されている「アタッチド形式」と、ラベルとデータオブジェクトが別ファイルとして構成されている「デタッチド形式」がある。

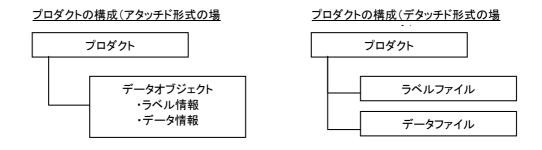


図 1-2 アタッチド形式とデタッチド形式

- (1) ラベルファイル(データオブジェクト(ラベル情報)) ラベルファイル(ラベル情報)は、データファイル(データ情報)を識別するための情報をテキスト形式で格納する。
- (2) データファイル(データオブジェクト(データ情報)) プロダクトのデータファイル(データオブジェクト(データ情報))は、データの形態に応じ、主に以下に示す種類の形式に分類される。
  - a) IMAGE : 画像データ 2 次元配列の画像データである。brightness level や display color を割り当てることによって、サンプルの視覚表示を作成されている。ひとつの IMAGE は、同じ数のサンプルを含んだ一連の Line から構成されている。

※PDS standard reference V3.8 Appendix A.20 IMAGE を参照

b) TABLE :表形式データ

表形式にデータを格納したファイルである。バイナリー、またはASCIIで記述されている。 ※PDS standard reference V3.8 Appendix A.29 TABLE を参照

c) SERIES : 時系列データ

TABLE と同様に表形式にデータを格納したファイルである。TABLE に要素間の変化のパラメータ情報を追加した TABLE と同じ物理的な書式仕様を使用する。

※PDS standard reference V3.8 Appendix A.24 SERIES を参照

d) TEXT : 文字列データ

プロダクトの解説を記述してあるシンプルなテキストファイルである。

※PDS standard reference V3.8 Appendix A.30 TEXT を参照

#### 1.3.2 カタログ情報ファイル

カタログ情報ファイルは、プロダクトの概要を説明するために添付される情報ファイルであり、 L2DB サブシステムからプロダクトの検索を行う際に使用される。

### 1.3.3 サムネイル画像ファイル

サムネイル画像ファイルは、データオブジェクトの縮小画像であり、JPEG 形式等の画像である。なお、プロダクト作成者の判断により省略される場合がある。

# 1.4 対象プロダクト

本文書が対象とする PACE プロダクトの一覧を表 1-2 に示す。また、各プロダクトの説明を表 1-3 に示す。

# 表 1-2 PACE プロダクト一覧

<b>処理レベル<sub>※1</sub></b>	プロダクト和名	Product ID	Object 形式	プロダクト構 成 <sub>※2</sub>
高次 (Higher Level)	電子反射計月面磁気異常マップ	PACE_ERMA_MAP	IMAGE	А
高次 (Higher Level)	月面2 次イオンマップ	PACE_SI_MAP	IMAGE	Α
標準 (Standard)	電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(処理後)	PACE_PBF_1	SERIES	D
標準 (Standard)	電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(CDF)	PACE_CDF	<b>-</b> %3	-*3
標準 (Standard)	電子・イオンエネルギースペクトル時系列サ マリプロット	PACE_ET_summary	IMAGE	Α

:マッププロダクト

※1 : 機器で得たデータはそのままでは人の目で見て分かる物では無いため、地上のシステムで各種加工や補正処理を施す必要がある。加工・補正処理の工程の差により標準処理と高次処理に分けることができる。高次処理は、標準処理のデータを研究目的等に応じて様々な加工・補正処理が施されたデータ。

※2 : A → アタッチド形式 D→デタッチド形式※3 : CDF 形式。Ver3.1 に完全準拠。

#### 表 1-3 各プロダクト説明

プロダクト和名	Product ID
電子反射計月面磁気異常マップ	PACE ESA 及び LMAG を電子反射計として使って測定した月表面磁気異常の強度分布
月面2 次イオンマップ	PACE で計測される月面から反射されたイオンの 2 次元マップ
電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(処理後)	PACE で計測される電子・イオンのエネルギースペクトルの高時間分解能データ
電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(CDF)	PACE で計測される電子・イオンのエネルギースペクトルの高時間分解能データ
電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット	PACE で計測される電子・イオンのエネルギースペクトルのサマリプロット

:マッププロダクト

# (1) CDF 形式

 $CDF^{**1}$ (Common Data Format )で作成され、これにカタログ情報が付与される。よって、L2 プロダクトとしては、CDF 形式のデータプロダクトファイルとカタログ情報ファイルが含まれ、ラベルは定義されない。CDF Ver3.1 に完全準拠している。

※1 : http://cdf.gsfc.nasa.gov/

# 2. 電子反射計月面磁気異常マップ (プロダクト ID: PACR\_ERMA\_MAP)

#### 2.1 ファイル命名規約

PACE プロダクトファイルを構成するラベル、データオブジェクトファイルおよびカタログ情報ファイルの命名規約を以下に示す。なお、ファイル名は大文字、小文字の区別はしない。

# PACE\_AAAA\_MAP\_V##.dat

■ AAAA : プロダクト名

✓ ERMA: 電子反射計月面磁気異常マップ

■ ### : バージョンナンバー(3 桁)

■ dat : ファイル識別
✓ img : データファイル
✓ ctg : カタログ情報ファイル

✓ sl2 : L2 データセット (tar アーカイブ)

### 2.2 ラベルフォーマット

電子反射計月面磁気異常マッププロダクトのIMAGE オブジェクトラベルフォーマットを表 2-1 に示す。電子反射計月面磁気異常マッププロダクトのIMAGE オブジェクトのラベルには、基本項目、画像データオブジェクトフォーマット記述部および地図投影オブジェクト記述部が含まれる。

表 2-1 において、【固定】と示された以外の項目については、プロダクトの種別等に応じた数値、文字列が設定される。

表 2-1 電子反射計月面磁気異常マップ IMAGE オブジェクトラベル

No	項目名	目名 要素		值
基本	項目			
1	PDS バージョン宣言	PDS_VERSION_ID = %s	char(	PDS3【固定】
2	ファイルレコード形式	RECORD_TYPE = %s	char	UNDEFINED【固定】
3	ファイル名	FILE_NAME = %s	char	2.1 節 ファイル命名規約 参照
4	画像オブジェクト先頭位置	^IMAGE = %d <bytes></bytes>	int	XXXX <bytes></bytes>
5	ファイルレコードバイト数	RECORD_BYTES = %d	int	XXXXXX
6	ミッション名	MISSION_NAME = %s	char	SELENE【固定】
7	探査機名称	SPACECRAFT_NAME = %s	char	SELENE-M【固定】
8	センサ名(フルネーム)	INSTRUMENT_NAME = %s	char	PACE【固定】
9	プロダクト名	PRODUCT_SET_ID = %s	char	表 1-2 Product ID 参照
10	観測対象名	TARGET_NAME = %s	char	MOON【固定】
11	コメント	COMMENT_TEXT = "%s"	char	
画像	データオブジェクトフォーマット	-記述部 (/* IMAGE */)		
		OBJECT = IMAGE		
12	バンド格納種別	BAND_STORAGE_TYPE = %s	char	SAMPLE_INTERLEAVED【固定】 ※PDS standard reference V3.5 Appendix A.19 IMAGEを参照
13	バンド数	BANDS = %d	smallint	X
14	圧縮種類と暗号化名	ENCODING_TYPE = %s	char	N/A【固定】
15	画像横方向画素数	LINE_SAMPLES = %d	int	XXX
16	画像縦方向画素数	LINES = %d	int	XXX
17	画素ビット長	SAMPLE_BITS = %d	int	X
18	画素タイプ	SAMPLE_TYPE = %s	char	MSB_INTEGE R【固定】 ※MSB_INTEGER の詳細につ

				いては、PDS standard reference V3.5 Appendix C.1 を参照
19	ストレッチング済みフラグ	STRETCHED_FLAG = %s	char	FALSE【固定】
20	想定外値の代替値	INVALID_CONSTANT = %s	char	X
21	オフセット	OFFSET = %f	float	X.X
22	スケーリングファクター	SCALING_FACTOR = %f	float	X.X
		END_OBJECT = IMAGE		
地図	投影オブジェクト記述部(/* IN	IAGE_MAP_PROJECTION */)		
		OBJECT = IMAGE_MAP_PROJECTION		
23	解像度	MAP_RESOLUTION = %f <pixel degree=""></pixel>	float	X < PIXEL/DEGREE>
24	楕円体の半長径	A_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
25	楕円体の中間軸	B_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
26	楕円体の半短径	C_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
27	座標系名称	COORDINATE_SYSTEM_NAME = "%s"	char	"PLANETOCENTRIC "【固定】
28	座標系タイプ	COORDINATE_SYSTEM_TYPE = "%s"	char	"BODY-FIXED ROTATING"  【固定】
29	最北緯度	MAXIMUM_LATITUDE = %f	float	89.0【固定】
30	最南緯度	MINIMUM_LATITUDE = %f	float	-89.0【固定】
31	最西経度	WESTERNMOST_LONGITUDE = %f	float	0.0【固定】
32	最東経度	EASTERNMOST_LONGITUDE = %f	float	359.0【固定】
33	地図投影法	MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"	char	SIMPLE_CYLINDRICAL 【 固 定】
34	経度の正の方向	POSITIVE_LONGITUDE_DIRECTION = "%s"	char	EAST【固定】
		END_OBJECT = IMAGE_MAP_PROJECTION		
終了	記述			
		END		

# 【ラベルサンプル:電子反射計月面磁気異常マッププロダクト】

```
PDS_VERSION_ID
RECORD_TYPE
                                 = UNDEFINED
FILE_NAME
                                 = PACE_SI_MAP_001.img
^IMAGE
                                = 1082 <BYTES>
RECORD BYTES
                                = 579960
SPACECRAFT_NAME
                                = SELENE-M
INSTRUMENT_NAME
                                = PACE
                                = PACE_SI_MAP
= MOON
PRODUCT_SET_ID
TARGET NAME
{\sf COMMENT\_TEXT}
                                = "Magnetic field anomaly map. 9 bands."
/* IMAGE */
OBJECT
                       = IMAGE
  BAND_STORAGE_TYPE = SAMPLE_INTERLEAVED
  BANDS
                                = 9
  ENCODING_TYPE
LINE_SAMPLES
                                = N/A
                                = 360
  LINES
                                = 179
  SAMPLE_BITS
SAMPLE_TYPE
                                = 8
                                = MSB_INTEGER
  STRETCHED_FLAG
                                = FALSE
  INVALID_CONSTANT
                                = 0
  OFFSET
                                = 0.0
  SCALING_FACTORE
                                 = 0.5
                       = IMAGE
END_OBJECT
/* IMAGE_MAP_PROJECTION */
                       = IMAGE_MAP_PROJECTION
OBJECT
  MAP_RESOLUTION
                                = 1 < PIXEL / DEGREE>
  A_AXIS_RADIUS
                                = 1737.400 <km>
  B_AXIS_RADIUS
                                = 1737.400 <km>
```

= 1737.400 <km>

= "PLANETOCENTRIC"

C\_AXIS\_RADIUS

COORDINATE\_SYSTEM\_NAME

COORDINATE\_SYSTEM\_TYPE = "BODY-FIXED ROTATING" MAXIMUM\_LATITUDE = 89.0 MINIMUM LATITUDE = -89.0 WESTERNMOST\_LONGITUDE = 0.0 EASTERNMOST\_LONGITUDE = 359.0MAP\_PROJECTION\_TYPE ="SIMPLE\_CYLINDRICAL" POSITIVE\_LONGITUDE\_DIRECTION =EAST END\_OBJECT = IMAGE\_MAP\_PROJECTION **END** 

# 2.3 データオブジェクトフォーマット

T.B.D

# 2.4 カタログ情報ファイルフォーマット

PACE プロダクトの IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマットを表 2-2 に示す。

表 2-2 IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマット

項目名	要素	設定値のフォーマット	設定値の範 囲	設定値
データファイル名(*1)	DataFileName	AAAAAAAA (最大31 桁)	任意の英数字	プロダクトによる (2.1 節 ファイル命名規 約 参照)
データファイルサイズ	DataFileSize	NNNNNNNNNNNN (最大12 桁)	単位:バイト	プロダクトによる
データファイルフォーマット	DataFileFormat	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PDS【固定】
機器名	InstrumentName	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PACE【固定】
処理レベル	ProcessingLevel	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 処理レベル 参照)
プロダクト種別	ProductID	AAAAAAAA (最大30 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 Product ID 参照)
プロダクトバージョン	ProductVersion	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる
アクセスレベル	AccessLevel	N	0-4 の数値	N/A

<sup>(\*1)</sup> データファイル名にはプロダクトのファイル名を格納する。デタッチド形式の場合は、データファイルの名前を格納する。

#### 【カタログ情報ファイルサンプル:電子反射計月面磁気異常マッププロダクト】

DataFileName = PACE\_SI\_MAP\_001.img DataFileSize = 581041 DataFileFormat = PDS InstrumentName = PACE ProcessingLevel = Higher Level ProductID = PACE\_SI\_MAP ProductVersion = 1.0 AccessLevel = 4

# 3. 月面 2 次イオンマップ(プロダクト ID: PACE\_SI\_MAP)

#### 3.1 ファイル命名規約

PACE プロダクトファイルを構成するラベル、データオブジェクトファイルおよびカタログ情報ファイルの命名規約を以下に示す。なお、ファイル名は大文字、小文字の区別はしない。

# PACE\_AAAA\_MAP\_V##.dat

■ AAAA : プロダクト名

✓ SI: 月面 2 次イオンマップ■ ###: バージョンナンバー(3 桁)

■ dat : ファイル識別

✓ img : データファイル✓ ctg : カタログ情報ファイル

✓ sl2 : L2 データセット (tar アーカイブ)

#### 3.2 ラベルフォーマット

月面 2 次イオンマッププロダクトの IMAGE オブジェクトラベルフォーマットを表 3-1 に示す。月面 2 次イオンマッププロダクトの IMAGE オブジェクトのラベルには、基本項目、画像データオブジェクトフォーマット記述部および地図投影オブジェクト記述部が含まれる。

表 3-1 において、【固定】と示された以外の項目については、プロダクトの種別等に応じた数値、文字列が設定される。

表 3-1 月面 2 次イオンマップ IMAGE オブジェクトラベル

No	項目名	要素	型	値
基本	項目			
1	PDS バージョン宣言	PDS_VERSION_ID = %s	char	PDS3【固定】
2	ファイルレコード形式	RECORD_TYPE = %s	char	UNDEFINED【固定】
3	ファイル名	FILE_NAME = %s	char	3.1 節 ファイル命名規約 参照
4	画像オブジェクト先頭位置	^IMAGE = %d <bytes></bytes>	int	XXXX <bytes></bytes>
5	ファイルレコードバイト数	RECORD_BYTES = %d	int	XXXXXX
6	ミッション名	MISSION_NAME = %s	char	SELENE【固定】
7	探査機名称	SPACECRAFT_NAME = %s	char	SELENE-M【固定】
8	センサ名(フルネーム)	INSTRUMENT_NAME = %s	char	PACE【固定】
9	プロダクト名	PRODUCT_SET_ID = %s	char	表 1-2 Product ID 参照
10	観測対象名	TARGET_NAME = %s	char	MOON【固定】
11	コメント	COMMENT_TEXT = "%s"	char	
画像	データオブジェクトフォーマット	·記述部 (/* IMAGE */)		
		OBJECT = IMAGE		
12	バンド格納種別	BAND_STORAGE_TYPE = %s	char	SAMPLE_INTERLEAVED【固定】 ※PDS standard reference V3.5 Appendix A.19 IMAGE を参照
13	バンド数	BANDS = %d	smallint	X
14	圧縮種類と暗号化名	ENCODING_TYPE = %s	char	N/A【固定】
15	画像横方向画素数	LINE_SAMPLES = %d	int	XXX
16	画像縱方向画素数	LINES = %d	int	XXX
17	画素ビット長	SAMPLE_BITS = %d	int	X
18	画素タイプ	SAMPLE_TYPE = %s	char	MSB_INTEGE R【固定】

28 座標系タイプ					※MSB_INTEGER の詳細については、PDS standard reference V3.5 Appendix C.1を参照
21 オフセット	19	ストレッチング済みフラグ	STRETCHED_FLAG = %s	char	FALSE【固定】
SCALING_FACTOR = %f   float   X.X     END_OBJECT = IMAGE     地図投影オブジェクト記述部 (/* IMAGE_MAP_PROJECTION */)     OBJECT	20	想定外値の代替値	INVALID_CONSTANT = %s	char	X
END_OBJECT = IMAGE	21	オフセット	OFFSET = %f	float	X.X
地図投影オブジェクト記述部 (	22	スケーリングファクター	SCALING_FACTOR = %f	float	X.X
OBJECT			END_OBJECT = IMAGE		
IMAGE_MAP_PROJECTION	地図	投影オブジェクト記述部 (/* IM	AGE_MAP_PROJECTION */)		
23    解像度					
25   楕円体の中間軸	23	解像度		float	X < PIXEL/DEGREE>
26 楕円体の半短径 C_AXIS_RADIUS = %f <km> float 1737.400 <km>【固定】 27 座標系名称 COORDINATE_SYSTEM_NAME = char "PLANETOCENTRIC"【固定 28 座標系タイプ COORDINATE_SYSTEM_TYPE = char "BODY-FIXED ROTATII" [固定】 29 最北緯度 MAXIMUM_LATITUDE = %f float 89.0 [固定】 30 最南緯度 MINIMUM_LATITUDE = %f float -89.0 [固定】 31 最西経度 WESTERNMOST_LONGITUDE = %f float 0.0 [固定】 32 最東経度 EASTERNMOST_LONGITUDE = %f float 359.0 [固定】 33 地図投影法 MAP_PROJECTION_TYPE = "%s" char SIMPLE_CYLINDRICAL [定] 34 経度の正の方向 POSITIVE_LONGITUDE_DIRECTION char EAST [固定】  ***FRITT</km></km>	24	楕円体の半長径	A_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
COORDINATE_SYSTEM_NAME   Char	25	楕円体の中間軸	B_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
Western	26	楕円体の半短径	C_AXIS_RADIUS = %f <km></km>	float	1737.400 <km>【固定】</km>
28   座標系タイプ   "%s"   Char   【固定】   (固定】   29   最北緯度   MAXIMUM_LATITUDE = %f   float   89.0 【固定】   30   最南緯度   MINIMUM_LATITUDE = %f   float   -89.0 【固定】   31   最西経度   WESTERNMOST_LONGITUDE = %f   float   0.0 【固定】   32   最東経度   EASTERNMOST_LONGITUDE = %f   float   359.0 【固定】   33   地図投影法   MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"   Char   EAST 【固定】   21   END_OBJECT   END_OBJEC	27	座標系名称		char	"PLANETOCENTRIC "【固定】
30 最南緯度   MINIMUM_LATITUDE = %f   float   -89.0 [固定]     31 最西経度   WESTERNMOST_LONGITUDE = %f   float   359.0 [固定]     32 最東経度   EASTERNMOST_LONGITUDE = %f   float   359.0 [固定]     33 地図投影法   MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"   char   EAST [固定]     34 経度の正の方向   POSITIVE_LONGITUDE_DIRECTION   EAST [固定]	28	座標系タイプ		char	
31 最西経度 WESTERNMOST_LONGITUDE = %f float 359.0 【固定】 32 最東経度 EASTERNMOST_LONGITUDE = %f float 359.0 【固定】 33 地図投影法 MAP_PROJECTION_TYPE = "%s" char 定】  34 経度の正の方向 POSITIVE_LONGITUDE_DIRECTION char = "%s" END_OBJECT = IMAGE_MAP_PROJECTION = MARKED TRANSPORT	29	最北緯度	MAXIMUM_LATITUDE = %f	float	89.0【固定】
32 最東経度   EASTERNMOST_LONGITUDE = %f   float   359.0 [固定]   33 地図投影法   MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"   char   SIMPLE_CYLINDRICAL [定]   char   EAST [固定]   END_OBJECT   END_OBJECT   IMAGE_MAP_PROJECTION   をすむな	30	最南緯度	MINIMUM_LATITUDE = %f	float	-89.0【固定】
Band	31	最西経度	WESTERNMOST_LONGITUDE = %f	float	0.0【固定】
Table   MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"   char   定]   定]   24   経度の正の方向   POSITIVE_LONGITUDE_DIRECTION   char   EAST【固定】   END_OBJECT   END_OBJECT   IMAGE_MAP_PROJECTION   を了記述	32	最東経度	EASTERNMOST_LONGITUDE = %f	float	359.0【固定】
= "%s" = IND_OBJECT = IMAGE_MAP_PROJECTION #了記述	33	地図投影法	MAP_PROJECTION_TYPE = "%s"	char	SIMPLE_CYLINDRICAL 【固定】
IMAGE_MAP_PROJECTION  終了記述	34	経度の正の方向		char	EAST【固定】
			<b>—</b> * * * *		
END	終了	記述			
FIAD			END		

# 【ラベルサンプル:月面2 次イオンマッププロダクト】

```
PDS_VERSION_ID
                               = PDS3
RECORD TYPE
                               = UNDEFINED
FILE NAME
                               = PACE_SI_MAP_001.img
^IMAGE
                              = 1082 <BYTES>
RECORD_BYTES
                              = 579960
SPACECRAFT_NAME
                              = SELENE-M
INSTRUMENT_NAME
                              = PACE
PRODUCT_SET_ID
                              = PACE_SI_MAP
TARGET NAME
                              = MOON
COMMENT_TEXT
                              = "Magnetic field anomaly map. 9 bands."
/* IMAGE */
OBJECT
                      = IMAGE
  BAND_STORAGE_TYPE = SAMPLE_INTERLEAVED
  BANDS
                              = 9
  ENCODING_TYPE
                               = N/A
  LINE_SAMPLES
                               = 360
  LINES
                              = 179
  SAMPLE_BITS
                              = 8
  SAMPLE_TYPE
                              = MSB_INTEGER
  STRETCHED_FLAG
                              = FALSE
  INVALID_CONSTANT
                              = 0
  OFFSET
                              = 0.0
  SCALING_FACTORE
                               = 0.5
                      = IMAGE
END_OBJECT
/* IMAGE_MAP_PROJECTION */
```

= IMAGE\_MAP\_PROJECTION

= 1 < PIXEL / DEGREE>

= 1737.400 <km>

= 1737.400 <km>

= 1737.400 <km>

**OBJECT** 

MAP RESOLUTION

A\_AXIS\_RADIUS

B\_AXIS\_RADIUS

C\_AXIS\_RADIUS

= "PLANETOCENTRIC" COORDINATE\_SYSTEM\_NAME COORDINATE\_SYSTEM\_TYPE = "BODY-FIXED ROTATING" MAXIMUM LATITUDE = 89.0 MINIMUM LATITUDE = -89.0 WESTERNMOST\_LONGITUDE = 0.0 EASTERNMOST\_LONGITUDE = 359.0MAP PROJECTION TYPE ="SIMPLE\_CYLINDRICAL" POSITIVE\_LONGITUDE\_DIRECTION =EAST END\_OBJECT = IMAGE\_MAP\_PROJECTION END

# 3.3 データオブジェクトフォーマット

T.B.D

#### 3.4 カタログ情報ファイルフォーマット

PACE プロダクトの IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマットを表 3-2 に示す。

表 3-2 IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマット

項目名	要素	設定値のフォーマット	設定値の範 囲	設定值
データファイル名(*1)	DataFileName	AAAAAAAA (最大31 桁)	任意の英数字	プロダクトによる (3.1 節 ファイル命名規 約 参照)
データファイルサイズ	DataFileSize	NNNNNNNNNNNN (最大12 桁)	単位:バイト	プロダクトによる
データファイルフォーマット	DataFileFormat	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PDS【固定】
機器名	InstrumentName	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PACE【固定】
処理レベル	ProcessingLevel	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 処理レベル 参照)
プロダクト種別	ProductID	AAAAAAAA (最大30 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 Product ID 参照)
プロダクトバージョン	ProductVersion	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる
アクセスレベル	AccessLevel	N	0-4 の数値	N/A

<sup>(\*1)</sup> データファイル名にはプロダクトのファイル名を格納する。デタッチド形式の場合は、データファイルの名前を格納する。

#### 【カタログ情報ファイルサンプル:月面2次イオンマッププロダクト】

DataFileName = PACE\_SI\_MAP\_001.img DataFileSize = 581041 DataFileFormat = PDS InstrumentName = PACE ProcessingLevel = Higher Level ProductID = PACE\_SI\_MAP ProductVersion = 1.0 AccessLevel = 4 4. 電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(処理後)(プロダクト ID: PACE PBF 1)

#### 4.1 ファイル命名規約

PACE プロダクトファイルを構成するラベル、データオブジェクトファイルおよびカタログ情報ファイルの命名規約を以下に示す。なお、ファイル名は大文字、小文字の区別はしない。

#### xPACE\_PBFn\_yyyymmdd\_BBB\_V###.dat

■ x: バイナリ形式 ✓ I: インテル形式

✓ S: 非インテル(標準)形式

n:プロダクト名✓ 1:処理後

■ yyyymmdd: 観測年月日

■ BBB: 使用センサ(ESA1, ESA2, IMA, IEA)

■ ### : バージョンナンバー(3 桁)

■ dat: ファイル識別

✓ dat.gz : データファイル✓ lbl : ラベルファイル

✓ ctg:カタログ情報ファイル

✓ sl2 : L2 データセットト (tar アーカイブ)

#### 4.2 ラベルフォーマット

PACEプロダクトの SERIES オブジェクトラベルフォーマットを表 4-1に示す。SERIES オブジェクトのラベルには、基本項目、オブジェクトフォーマット記述部が含まれる。

表 4-1 において、【固定】と示された以外の項目については、プロダクトの種別等に応じた数値、 文字列が設定される。

表 4-1 SERIES オブジェクトラベル

No.	項目名	要素	型	値		
基本項目						
1	PDS バージョン宣言	PDS_VERSION_ID = %s	char	PDS3【固定】		
2	ファイルレコード形式	RECORD_TYPE = %s	char	UNDEFINED【固定】		
3	ファイル名	FILE_NAME = %s	char	4.1 節 ファイル命名規約参照		
4	ミッション名	MISSION_NAME = %s	char	SELENE【固定】		
5	探査機名称	SPACECRAFT_NAME = %s	char	SELENE-M【固定】		
6	センサ名(フルネーム)	INSTRUMENT_NAME = %s	char	PACE【固定】		
7	プロダクト名	PRODUCT_SET_ID = %s	char	表 1-2 Product ID 参照		
8	プロダクトバージョン	PRODUCT_VERSION_ID = %s	char	Ver.X.X		
9	観測対象名	TARGET_NAME = %s	char	MOON【固定】		
10	コメント	COMMENT_TEXT = "%s"	char			
11	オブジェクト先頭位置	^TIME_SERIES = %d <bytes></bytes>	int	0 <bytes>【固定】</bytes>		
オブジェク	オブジェクトフォーマット記述部					
		OBJECT = TIME_SERIES				
12	データ形式	INTERCHANGE_FORMAT = %s	char	ASCI【固定】		
13	データ行数	ROWS = %d	int	XXXXX		
14	データ列数	COLUMNS = %d	int	XX		

15	データ行バイト数	ROW_BYTES = %d	int	XX
16	パラメータ名	SAMPLING_PARAMETER_NAME = %s	char	TIME【固定】
17	パラメータ単位	SAMPLING_PARAMETER_UNIT = %s	char	SECOND【固定】
18	パラメータ間隔	SAMPLING_PARAMETER_INTERVAL = %f	float	X.X
19	データ開始日時	START_TIME = %s	char	yyyy-mm-ddThh:mm:ss
20	データ終了日時	STOP_TIME = %s	char	yyyy-mm-ddThh:mm:ss
		END_OBJECT = TIME_SERIES		
終了記述				
		END		

### 【ラベルサンプル:電子・イオンエネルギースペクトル時系列データプロダクト】

```
= UNDEFINED
  RECORD TYPE
  FILE NAME
                            = PACE ET 20080610.dat
  MISSION_NAME
                           = SELENE
  SPACECRAFT_NAME
                           = SELENE-M
  INSTRUMENT_NAME
                           = PACE
                           = PACE_ET
  PRODUCT_SET_ID
                           = Ver.1.0
  PRODUCT_VERSION_ID
  TARGET_NAME
                           = MOON
  COMMENT_TEXT
                           = "Energy-time diagram"
                           = 0 <BYTES>
  ^TIME_SERIES
  /* TIME SERIES */
  OBJECT
                   = TIME_SERIES
    INTERCHANGE_FORMAT
                          = ASCII
    ROWS
                            = 86400
    COLUMNS
                            = 33
    ROW_BYTES
                            = 64
    SAMPLING_PARAMETER_NAME
                                     = TIME
    SAMPLING_PARAMETER_UNIT
                                     = SECOND
    SAMPLING_PARAMETER_INTERVAL
                                     = 1.0
                    = 2008-06-10T00:00:00
= 2008-06-10T23:59:56
    START_TIME
STOP_TIME
  END_OBJECT
                           = TIME_SERIES
END
```

= PDS3

#### 4.3 データオブジェクトフォーマット

PDS\_VERSION\_ID

電子・イオンエネルギースペクトル時系列データの各センサ(ESA1, ESA2, IMA, IEA)それぞれの観測モードに対応するデータ内容は、下記の論文に記載している。

Saito et al. 2008("Low-energy charged particle measurement by MAP-PACE onboard SELENE") (添付資料-1)

また具体的なフォーマットはヘッダーファイル"paceql\_outputdata\_070904.h" (添付資料-2) 中に全てある。データの読み取りは上記ヘッダーファイルを使ったサンプログラム"dump\_pbf.c" (添付資料-3) にて行うことが出来る。

# 4.4 カタログ情報ファイルフォーマット

PACE プロダクトの SERIES オブジェクトのカタログ情報ファイルフォーマットを表 4-2 に示す。

#### 表 4-2 SERIES オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマット

項目名	要素	設定値のフォーマット	設定値の範囲	設定値
データファイル名(*1)	DataFileName	AAAAAAAA (最大31 桁)	任意の英数字	プロダクトによる (4.1 節 ファイル命名規約 参照)
データファイルサイズ	DataFileSize	NNNNNNNNNNN (最大12 桁)	単位:バイト	プロダクトによる
データファイルフォーマット	DataFileFormat	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PDS【固定】
機器名	InstrumentName	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PACE【固定】
処理レベル	ProcessingLevel	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる (表 1-2 処理レベル 参照)
プロダクト種別	ProductID	AAAAAAAA (最大30 桁)	任意の文字列	プロダクトによる (表 1-2 Product ID 参照)
プロダクトバージョン	ProductVersion	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる
アクセスレベル	AccessLevel	N	0-4 の数値	N/A
データ開始日時	StartDateTime	yyyy- mmddT hh: mm: ss.ssssssZ	日時	プロダクトによる
データ終了日時	EndDateTime	yyyy- mmddT hh: mm: ss.ssssssZ	日時	プロダクトによる

(\*1) データファイル名にはプロダクトのファイル名を格納する。デタッチド形式の場合は、データファイルの名前を格納する。

# 【カタログ情報ファイルサンプル: 電子・イオンエネルギースペクトル時系列データプロダク ト】

DataFileName =PACE\_ET\_20080610.dat
DataFileSize =10875290
DataFileFormat =24\*60\*60
InstrumentName =PACE
ProcessingLevel =Standard
ProductID =PACE\_ET
ProductVersion =1.0
AccessLevel =3
StartDateTime = 2008-06-10T00:00:00Z
EndDateTime = 2008-06-10T23:59:59Z

5. 電子・イオンエネルギースペクトル時系列データ(CDF) (プロダクト ID: PACE CDF)

#### 5.1 ファイル命名規約

PACE プロダクトファイルを構成するラベル、データオブジェクトファイルおよびカタログ情報ファイルの命名規約を以下に示す。なお、ファイル名は大文字、小文字の区別はしない。

# PACE\_CDFn\_yyyymmdd\_BBB\_V###.dat

■ n: プロダクト名✓ 0: 処理前✓ 1: 処理後

■ yyyymmdd: 観測年月日

■ BBB: 使用センサ

✓ ESA : ✓ IMA : ✓ IEA :

■ ### : バージョンナンバー(3 桁)

■ dat : ファイル識別✓ cdf : データファイル✓ ctg : カタログ情報ファイル

✓ sl2 : L2 データセットト (tar アーカイブ)

#### 5.2 ラベルフォーマット

データプロダクトファイルは CDF(Common Data Format )形式であるため、ラベルは定義されない。

#### 5.3 データオブジェクトフォーマット

データプロダクトファイルは CDF※1(Common Data Format )形式で作成される。CDF Ver3.1に完全準拠している。

X1 : http://cdf.gsfc.nasa.gov/

#### 5.4 カタログ情報ファイルフォーマット

T.B.D

# 6. 電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット(プロダクト ID: PACE\_ET\_sammary)

#### 6.1 ファイル命名規約

PACE プロダクトファイルを構成するラベル、データオブジェクトファイルおよびカタログ情報ファイルの命名規約を以下に示す。なお、ファイル名は大文字、小文字の区別はしない。

#### PACE\_ETn\_yyyymmdd \_V###.dat

■ n: プロダクト名
✓ 0: 処理前
✓ 1: 処理後

■ yyyymmdd: 観測年月日 ■ ###: バージョンナンバー(3 桁)

■ dat : ファイル識別
✓ png : データファイル
✓ ctg : カタログ情報ファイル

✓ sl2 : L2 データセットト (tar アーカイブ)

#### 6.2 ラベルフォーマット

電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロットの IMAGE オブジェクトラベルフォーマットを表 6-1 に示す。電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロットの IMAGE オブジェクトのラベルには、基本項目、画像データオブジェクトフォーマット記述部が含まれる。

表 6-1 において、【固定】と示された以外の項目については、プロダクトの種別等に応じた数値、文字列が設定される。

表 6-1 電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット IMAGE オブジェクトラベル

No	項目名	要素	型	値		
基本項目						
1	PDS バージョン宣言	PDS_VERSION_ID = %s	char	PDS3【固定】		
2	ファイルレコード形式	RECORD_TYPE = %s	char	UNDEFINED【固定】		
3	ファイル名	FILE_NAME = %s	char	6.1 節 ファイル命名規約 参照		
4	画像オブジェクト先頭位置	^IMAGE = %d <bytes></bytes>	int	XXXX <bytes></bytes>		
5	ファイルレコードバイト数	RECORD_BYTES = %d	int	XXXXXX		
6	ミッション名	MISSION_NAME = %s	char	SELENE【固定】		
7	探査機名称	SPACECRAFT_NAME = %s	char	SELENE-M【固定】		
8	センサ名(フルネーム)	INSTRUMENT_NAME = %s	char	PACE【固定】		
9	プロダクト名	PRODUCT_SET_ID = %s	char	表 1-2 Product ID 参照		
10	プロダクトバージョン	PRODUCT_VERSION_ID = %s	char	Ver.X.X		
11	観測対象名	TARGET_NAME = %s	char	MOON【固定】		
12	コメント	COMMENT_TEXT = "%s"	char			
画像	画像データオブジェクトフォーマット記述部 (/* IMAGE */)					
		OBJECT = IMAGE				
13	バンド格納種別	BAND_STORAGE_TYPE = %s	char	SAMPLE_INTERLEAVED【固定】 ※PDS standard reference V3.5 Appendix A.19 IMAGEを参照		
14	バンド数	BANDS = %d	smallint	X		

15	圧縮種類と暗号化名	ENCODING_TYPE = %s	char	N/A【固定】	
16	画像横方向画素数	LINE_SAMPLES = %d	int	XXX	
17	画像縦方向画素数	LINES = %d	int	XXX	
18	画素ビット長	SAMPLE_BITS = %d	int	X	
19	画素タイプ	SAMPLE_TYPE = %s	char	MSB_INTEGE R【固定】 ※MSB_INTEGER の詳細につ い て は 、 PDS standard reference V3.5 Appendix C.1 を参照	
20	ストレッチング済みフラグ	STRETCHED_FLAG = %s	char	FALS E【固定】	
21	想定外値の代替値	INVALID_CONSTANT = %s	char	X	
22	オフセット	OFFSET = %f	float	X.X	
23	スケーリングファクター	SCALING_FACTOR = %f	float	X.X	
24	開始時刻	START_TIME = %s	char	YYYY-MM-DDThh:mm:ss	
25	終了時刻	STOP_TIME = %s	char	YYYY-MM-DDThh:mm:ss	
		END_OBJECT = IMAGE			
終了	終了記述				
		END			

# 【ラベルサンプル:電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロットプロダクト】

PDS\_VERSION\_ID = PDS3 RECORD\_TYPE = UNDEFINED

FILE\_NAME = PACE\_ET1\_20080601\_V001.png

^IMAGE = 0 <BYTES>
RECORD\_BYTES = 64475
MISSION\_NAME = SELENE
SPACECRAFT\_NAME = SELENE-M
INSTRUMENT\_NAME = PACE

PRODUCT\_SET\_ID = PACE\_ET\_summary

PRODUCT\_VERSION\_ID = Ver.1.0 TARGET\_NAME = MOON

COMMENT\_TEXT = "Energy-time diagram, Magnetic field and S/C orbit"

/\* IMAGE \*/ OBJECT = IMAGE BAND\_STORAGE\_TYPE = SAMPLE\_INTERLEAVED BANDS ENCODING\_TYPE = N/A LINE\_SAMPLES = 865 LINES = 690 SAMPLE\_BITS = 24 SAMPLE\_TYPE = MSB\_INTEGER STRETCHED\_FLAG = FALSE INVALID\_CONSTANT = 0 OFFSET = 0.0  $SCALING_FACTOR = 0.0$ START\_TIME = 2008-06-01T00:00:00 STOP\_TIME = 2008-06-01T23:59:59 END\_OBJECT = IMAGE END

# 6.3 データオブジェクトフォーマット

「電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット」は画像データであり、PNG 形式で作成される。

# 6.4 カタログ情報ファイルフォーマット

PACE プロダクトの IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマットを表 6-2 に示す。

# 表 6-2IMAGE オブジェクトカタログ情報ファイルフォーマット

項目名	要素	設定値のフォーマット	設定値の範 囲	設定値
データファイル名(*1)	DataFileName	AAAAAAAA (最大31 桁)	任意の英数字	プロダクトによる (6.1 節 ファイル命名規 約 参照)
データファイルサイズ	DataFileSize	NNNNNNNNNNNN (最大12 桁)	単位:バイト	プロダクトによる
データファイルフォーマット	DataFileFormat	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PDS【固定】
機器名	InstrumentName	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	PACE【固定】
処理レベル	ProcessingLevel	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 処理レベル 参照)
プロダクト種別	ProductID	AAAAAAAA (最大30 桁)	任意の文字列	プロダクトによる(表 1-2 Product ID 参照)
プロダクトバージョン	ProductVersion	AAAAAAAA (最大16 桁)	任意の文字列	プロダクトによる
アクセスレベル	AccessLevel	N	0-4 の数値	N/A

<sup>(\*1)</sup> データファイル名にはプロダクトのファイル名を格納する。デタッチド形式の場合は、データファイルの名前を格納する。

# 【カタログ情報ファイルサンプル:電子・イオンエネルギースペクトル時系列サマリプロット プロダクト】

DataFileName = PACE\_SI\_MAP\_001.img DataFileSize = 581041 DataFileFormat = PDS InstrumentName = PACE ProcessingLevel = Higher Level ProductID = PACE\_SI\_MAP ProductVersion = 1.0 AccessLevel = 4

# 添付資料-1

Saito et al. 2008("Low-energy charged particle measurement by MAP-PACE onboard SELENE")

# 添付資料-2 paceql\_outputdata\_070904.h

```
SELENE PACE level2B data header file
                                          15 February 2007
                     version
                               mode 01,02,11,12,13,14,24,15,25,16,26,17,18,19,29,1A,2A,1B, (+80:internal count)
                               mode 72->(17),73->(11),74->(17), 71, 78, 70
                     version
                               1.0
                                          05 March 2007
                                          01 May 2007
                     version
                               1.1
                     version 1.2 14 June 2007
                     version 1.3 18 June 2007
                     version 1.4 19 June 2007
                     version 1.5 20 June 2007
                     version 1.6 30 June 2007
                     version 2.0 08 August 2007
                     version 2.1 10 August 2007
                     version 3.0 23 August 2007
                     version 4.0 04 September 2007
*/
                     UCHAR
#define
                                          unsigned char
#define
                     USHORT
                                          unsigned short
#define
                     ULONG
                                          unsigned long
/* HEADER
                                                                       */
typedef struct Header_PACE {
          ULONG
                     sensor; /* 0 ESA-S1 1 ESA-S2 2 IMA 3 IEA 4 ALL */
          ULONG
                     mode; /* data mode = data mode command */
                     mode2; /* sub-data mode */
          ULONG
                     type; /* data type */
          ULONG
          ULONG
                     size; /* data size */
                    time_resolution; /* time resolution (msec) */
          ULONG
          ULONG
                    sampl_time; /* sampling time (16000/*** msec)*/
          ULONG
                    ver; /* data version */
          ULONG
                    tbl_ver; /* onboard table version */
                    obs_ver; /* onboard software version */
timeH; /* 1pps TI High Word */
          ULONG
          ULONG
                     timeM; /* 1pps TI Medium Word */
          ULONG
          ULONG
                     timeL; /* 1pps TI Low Word */
          ULONG
                     bc; /* base clock */
          ULONG
                     ic; /* increment counter */
          ULONG
                     sc; /* base counter */
                     sc_step0; /* sc @ energy sweep 0 */
          ULONG
          ULONG
                     t_date; /* total date */
          ULONG
                     time_ms; /* msec of day @ energy sweep 0 */
          ULONG
                     yyyymmdd;
                    hhmmss;
tof_tbl; /* IMA */
          ULONG
          ULONG
          ULONG
                    pd pha;
                    svg_tbl; /* IMA IEA */
          ULONG
          ULONG
                    sva_tbl;
          ULONG
                    svs_tbl;
          ULONG
                    obs_tbl;
          ULONG
                    obs_ctr;
          ULONG
                    nv_high;
          ULONG
                    nv_low;
          ULONG
                    data_quality; /* data quality */
                    pol_step; /* polar angle step number */
az_step; /* azimuthal angle step number */
          ULONG
          ULONG
          ULONG
                    ene_step; /* energy step number */
                    mass_step; /* mass step number */
          ULONG
                    pitch_step; /* pitch angle step number */
          ULONG
                    tof_step; /* tof step number */
          ULONG
          ULONG
                    solwnd_step; /* solar wind number */
                    exb step; /* ExB number */
          ULONG
          ULONG
                    event_step; /* event counter number */
```

```
trash_step; /* trash counter number */
tof_disc_start; /* TOF DISCRI SCAN h'73 MODE IMA IEA ONLY */
tof_disc_stop; /* TOF DISCRI SCAN h'73 MODE IMA IEA ONLY */
hv_scan_level; /* 1Byte HV SCAN h'72 MODE ONLY */
           ULONG
           ULONG
           ULONG
           ULONG
          ULONG
                    spare[20]; /* total header 256bytes = 64 long */
} H_P_t;
/* ----- TYPE 00 ----- */
struct D_ESA_TYPE00 {
          ULONG event[16];
USHORT cnt[32][16][64];
USHORT trash[32][16][2];
};
/* ----- TYPE 01 ----- */
struct D_ESA_TYPE01 {
          ULONG event[16];
USHORT cnt[32][4][16];
USHORT trash[32][4][2];
};
/* ----- TYPE 03 ----- */
struct D_ESA_TYPE03 {
          ULONG event[16];
USHORT cnt[32][8][64];
USHORT trash[32][8][2];
};
/* ----- TYPE 40 ----- */
};
/* ----- TYPE 41 ----- */
struct D_IMA_TYPE41 {
          ULONG event[4][16];
           USHORT cnt[32][16][64];
           USHORT trash[32][16][2];
struct D_IMA_TYPE43 {
           ULONG event[4][16];
          USHORT cnt[8][32][4][16];
USHORT trash[8][32][4][2];
};
/* ----- TYPE 44 ----- */
struct D_IMA_TYPE44 {
          ULONG event[4][16];
USHORT s_cnt[16][32][64];
USHORT cnt[16][32][16][64];
struct D_IMA_TYPE45 {
          ULONG event[4][16];
USHORT cnt[16][32][4][16];
           USHORT trash[16][32][4][2];
};
/* ----- TYPE 80 ----- */
```

```
USHORT cnt[32][4][16];
          USHORT trash[32][4][2];
};
/* ----- TYPE 81 ----- */
struct D_IEA_TYPE81 {
          ULONG event[16];
          USHORT cnt[32][16][64];
          USHORT trash[32][16][2];
};
/* ----- TYPE 82 ----- */
struct D_IEA_TYPE82 {
          ULONG event[16];
          USHORT s_cnt[32][128];
          USHORT cnt[32][16][64];
};
/* ----- TYPE SV MONITOR ----- */
USHORT sp[1024];
          USHORT ang1[1024];
USHORT ang2[1024];
/* ----- TYPE SV_MONITOR ----- */
struct D_TYPEF1_IMEA_SV_MONITOR {
          USHORT sv_unit;
          USHORT sp[1024];
          USHORT ang1[1024];
          USHORT ang2[1024];
          USHORT g[1024];
};
/* ----- TYPE LMAG_MONITOR ----- */
struct D_TYPEF2_LMAG_MONITOR {
          ULONG time;
          ULONG B[16];
          ULONG x[16];
          ULONG y[16];
          ULONG z[16];
};
/* ----- TYPE INTERNAL_INFORMATION ----- */
struct D_TYPEF3_INTERNAL_INFORMATION {
        ULONG irl1;
        USHORT esa_s1_irl1_addr;
        USHORT esa_s2_irl1_addr;
        USHORT ima_irl1_addr;
        USHORT iea_irl1_addr;
        ULONG esa_s1_intr;
        ULONG esa_s2_intr;
        ULONG ima_intr;
        ULONG iea_intr;
        USHORT tof_disc_start_org;
        USHORT tof_disc_flg;
        ULONG hv_scan_start;
        ULONG hv_scan_gap;
        ULONG esa_s1_sva1ovsvs_p;
ULONG esa_s2_sva1ovsvs_p;
        ULONG ima_sva1ovsvs_p;
        ULONG iea_sva1ovsvs_p;
        ULONG esa_s1_sva2ovsvs_p;
        ULONG esa_s2_sva2ovsvs_p;
        ULONG ima_sva2ovsvs_p;
        ULONG iea_sva2ovsvs_p;
        ULONG esa_s1_sva1ovsvs_h;
ULONG esa_s2_sva1ovsvs_h;
        ULONG ima_sva1ovsvs_h;
        ULONG iea_sva1ovsvs h;
        ULONG esa_s1_sva2ovsvs_h;
        ULONG esa_s2_sva2ovsvs_h;
        ULONG ima_sva2ovsvs_h;
        ULONG iea_sva2ovsvs_h;
        USHORT tof_disc_start;
```

```
USHORT tof_disc_start_mon;
      USHORT tof_disc_stop;
      USHORT tof disc stop mon;
      USHORT tof disc start scan1;
      USHORT tof_disc_start_scan2;
      USHORT tof_disc_start_scan3;
      USHORT tof disc start scan4;
      USHORT tof_disc_stop_scan1;
      USHORT tof_disc_stop_scan2;
      USHORT tof disc stop scan3;
      USHORT tof_disc_stop_scan4;
      ULONG nv_l;
      ULONG nv_I_cmd;
      ULONG nv h;
      ULONG nv h cmd;
      ULONG errbufclr_ctr;
      USHORT esa_s1_obs_mode;
      USHORT esa s2 obs mode;
      USHORT ima_obs_mode;
      USHORT iea_obs_mode;
      USHORT esa s1 ena dis;
      USHORT esa_s2_ena_dis;
      USHORT ima_ena_dis;
      USHORT iea_ena_dis;
      USHORT esa_s1_clk_status;
      USHORT esa_s2_clk_status;
      USHORT ima_clk_status;
      USHORT iea_clk_status;
      USHORT tof disc start2;
      USHORT tof_disc_stop2;
};
/* ELECTRON MODE EC-N
  Electron Check Mode 0x00
/* 16X64(mode1) 16s RAM67 NB TYPE00
typedef struct D_ESA_TYPE00 D_ESAS1_TYPE00_EC_N_t;
                                              /* ESAS1 */
/* ELECTRON MODE EM N
  Electron Magnetosphere Noraml Mode 0x01
/* 4X16(mode3) 2s RAM67 NB TYPE01
typedef struct D_ESA_TYPE01 D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t;/* ESAS1 */
typedef struct D_ESA_TYPE01 D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t;/* ESAS2 */
/* ELECTRON MODE EM_H
                                                      */
/* Electron Magnetosphere High Mode 0x08
/* 4X16(mode3) 1s RAM67 NB TYPE01
typedef struct
          D_ESA_TYPE01 D_ESAS1_TYPE01_EM_H_t;/* ESAS1 */
               D_ESA_TYPE01 D_ESAS2_TYPE01_EM_H_t;/* ESAS2 */
typedef struct
/* ELECTRON MODE EM R
   Electron Magnetosphere No Compression Mode 0x02
D_ESA_TYPE01 D_ESAS1_TYPE01_EM_R_t;/* ESAS1 */
typedef struct
               D_ESA_TYPE01 D_ESAS2_TYPE01_EM_R_t;/* ESAS2 */
```

/* 16X64	<del>_</del>	*/ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE00 D_ESAS1_TYPE00_ER_N_t;/* ES. D_ESA_TYPE00 D_ESAS2_TYPE00_ER_N_t;/* ES.	
/* ELECTRON MODE /* Electron Electron /* 16X64 /************************************	n Reflectometer High Mode 0x08 4(mode1) 8s(1s) RAM0123 B TYPE02	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE02 D_ESAS1_TYPE02_ER_H_t;/* ES. D_ESA_TYPE02 D_ESAS2_TYPE02_ER_H_t;/* ES.	
/* ELECTRON MODE /* Electron Electron /* 16X64 /************************************	n Reflectometer Wake Mode 0x04 4(mode1) 8s(1s) RAM0123 NB POL8 TYPE03 ************************************	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE03 D_ESAS1_TYPE03_ER_W_t;/* ES D_ESA_TYPE03 D_ESAS2_TYPE03_ER_W_t;/* ES	
/* ELECTRON MODE /* Electron Electron /* 16X64	EER_B n Reflectometer Backup Mode 0x05 4(mode1) 16s(4s) RAM45 NB POL16 TYPE00	*/ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE00 D_ESAS1_TYPE00_ER_B_t;/* ESA D_ESA_TYPE00 D_ESAS2_TYPE00_ER_B_t;/* ESA	
/* ELECTRON MODE /* Electron Electron /* 16X64	E ER_R  n Reflectometer No Compression Mode 0x07  4(mode1) 8s(1s) RAM0123 B TYPE02	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE02 D_ESAS1_TYPE02_ER_R_t;/* ES. D_ESA_TYPE02 D_ESAS2_TYPE02_ER_R_t;/* ES.	
/* ELECTRON MODE /* Electron PM NO	E PM-1  RMAL 1 Mode 0x21  (mode2) 16s RAM01234567 NB TYPE01  ***********************************	
/* ELECTRON MODE /* Electron PM NO /* 16X64	**************************************	*/ */
typedef struct typedef struct	D_ESA_TYPE00 D_ESAS1_TYPE00_PM_2_t;/* ESA D_ESA_TYPE00 D_ESAS2_TYPE00_PM_2_t;/* ESA	
•	*/	
/* ION MODE IC_T /* Ion Time Check /* IMA 4X1X10 /* IEA 4X16(m	Mode 0x10 024(direct1) 16s RAM0123 MASS1024 TYPE40 node3) 16s RAM0123 TYPE80	*/ */ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE40 D_IMA_TYPE40_IC_T_ D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_IC_T_	

/*************************************	, 1 */ 6s RAM0123 MASS1 TYPE41 AM0123 TYPE81	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE41 D_IMA_TYPE41_IC_P_t;/* D_IEA_TYPE81 D_IEA_TYPE81_IC_P_t;/*	
/* IEA 4X16(mode3) 1s ŔAN /************************************	ode 0x12 RAM0123 MASS1 TYPE42 M0123 TYPE80	*/ */ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE42 D_IMA_TYPE42_IM_N_t;/* D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_IM_N_t;/*	
/*************************************	e 0x19 RAM0123 MASS1 TYPE42 M0123 TYPE80	*/ */ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE42 D_IMA_TYPE42_IM_L_t;/* D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_IM_L_t;/*	IMA */ IEA */
/*************************************	*/ RAM0 MASS8 TYPE43 AM0 128PT TYPE82	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE43 D_IMA_TYPE43_IL_S_t;/* D_IEA_TYPE82 D_IEA_TYPE82_IL_S_t;/*	
/*************************************	RAM1 MASS8 TYPE43 AM1 TYPE81	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE43 D_IMA_TYPE43_IL_V_t;/* D_IEA_TYPE81 D_IEA_TYPE81_IL_V_t;/*	
/*************************************	ode 0x15 */ RAM0123 Time Profile TYPE45 AM0123 TYPE80	*/ */ */
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE45 D_IMA_TYPE45_IL_M_t;/* D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_IL_M_t;/*	IMA */ IEA */
/*************************************	ression Mode 0x16 s RAM1 MASS8 TYPE43 AM1 TYPE80	*  *  *  *
typedef struct typedef struct	D_IMA_TYPE43 D_IMA_TYPE43_IL_R_t;/* D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_IL_R_t;/*	IMA */ IEA */
/*************************************	,	*/

```
IEA 16X64(mode1) 2s RAM0 128PT
                                        TYPE82
typedef struct
                            D IMA TYPE44 D IMA TYPE44 IS A t;/* IMA */
                            D_IEA_TYPE82 D_IEA_TYPE82_IS_A_t;/* IEA */
typedef struct
*/
/* ION MODE PM 1
                                                                 */
    Ion PM NORMAL1 Mode 0x21
       IMA 16X4X16(mode2) 16s RAM0123 MASS16 TYPE45
       IEA 4X16(mode2) 16s RAM0123
                   D_IMA_TYPE45 D_IMA_TYPE45_PM_1_t;/* IMA */
typedef struct
                   D_IEA_TYPE80 D_IEA_TYPE80_PM_1_t;/* IEA */
typedef struct
/* ION MODE PM 2
    Ion PM NORMAL2 Mode 0x22
       IMA 16X16X64(mode1) 32s RAM0123 MASS1 TYPE41
       IEA 16X64(mode1) 32s RAM0123
                   D_IMA_TYPE41 D_IMA_TYPE41_PM_2_t;/* IMA
typedef struct
typedef struct
                   D_IEA_TYPE81 D_IEA_TYPE81_PM_2_t;/* IEA */
/* SPECIAL MODE SV_MONITOR
    SV MONITOR MODE Command Mode 0x0071
                                                              */
       ESA-S1 sp 1024, ang1 1024, ang2 1024
/*
       ESA-S2 sp 1024, ang1 1024, ang2 1024
            sp 1024, ang1 1024, ang2 1024, g 1024
             sp 1024 , ang1 1024 , ang2 1024 , g 1024
       IFA
typedef struct
                            D_TYPEF0_ESA_SV_MONITOR
                                                                  D_TYPEF0_ESAS1_SV_MONITOR_t;/*
ESAS1 */
typedef struct
                            D_TYPEF0_ESA_SV_MONITOR
                                                                  D_TYPEF0_ESAS2_SV_MONITOR_t;/*
ESAS2 */
typedef struct
                            D_TYPEF1_IMEA_SV_MONITOR D_TYPEF1_IMA_SV_MONITOR_t;/* IMA */
                            D_TYPEF1_IMEA_SV_MONITOR D_TYPEF1_IEA_SV_MONITOR_t;/* IEA */
typedef struct
/* SPECIAL MODE LMAG MONITOR
                                                                    */
  LMAG MONITOR MODE Command Mode 0x0078
typedef struct
                            D_TYPEF2_LMAG_MONITOR
                                                         D_TYPEF2_LMAG_MONITOR_t;
/* SPECIAL MODE INTERNAL INFORMATION
   INTERNAL INFORMATION MODE Command Mode 0x0070
                            D TYPEF3 INTERNAL INFORMATION
typedef struct
                                                                  D TYPEF3 INTERNAL INFORMATION t;
                                                            */
/* data type definition ESA
typedef struct D_ESA_TYPE00 D_ESAS1_TYPE00_t; typedef struct D_ESA_TYPE00 D_ESAS2_TYPE00_t; typedef struct D_ESA_TYPE01 D_ESAS1_TYPE01_t; typedef struct D_ESA_TYPE01 D_ESAS2_TYPE01_t;
                                               /* ESAS1 */
                                               /* ESAS2 */
                                               /* ESAS1 */
                                               /* ESAS2 */
typedef struct D_ESA_TYPE02 D_ESAS1_TYPE02_t;
                                               /* ESAS1 */
typedef struct D_ESA_TYPE02 D_ESAS2_TYPE02_t; typedef struct D_ESA_TYPE03 D_ESAS1_TYPE03_t;
                                               /* ESAS2 */
                                               /* ESAS1 */
typedef struct D_ESA_TYPE03 D_ESAS2_TYPE03_t;
                                               /* ESAS2 */
/* data type definition IMA
                                                           */
```

```
typedef struct D_IMA_TYPE40 D_IMA_TYPE40_t;
                                            /* IMA */
typedef struct D_IMA_TYPE41 D_IMA_TYPE41_t;
typedef struct D_IMA_TYPE42 D_IMA_TYPE42_t;
typedef struct D_IMA_TYPE43 D_IMA_TYPE43_t;
typedef struct D_IMA_TYPE44 D_IMA_TYPE44_t;
                                            /* IMA */
                                            /* IMA */
                                            /* IMA */
                                            /* IMA */
typedef struct D_IMA_TYPE45 D_IMA_TYPE45_t; /* IN
                                            /* IMA */
                                                        */
/* data type definition IEA
                   typedef struct D IEA TYPE80 D IEA TYPE80 t;
typedef struct D_IEA_TYPE81 D_IEA_TYPE81_t;
typedef struct D_IEA_TYPE82 D_IEA_TYPE82_t;
                                            /* IEA */
                                            /* IEA */
*/
typedef struct S_ESAS1_MODE_01 {
         H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE01_PM_1_t
                                    data;
} S_ESAS1_MODE_01_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_01 {
         H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_PM_1_t
                                    data:
} S_ESAS2_MODE_01_t;
typedef struct S_IMA_MODE_01 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE45_PM_1_t
                                    data;
} S_IMA_MODE_01_t;
typedef struct S_IEA_MODE_01 {
        H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_PM_1_t
                                    data;
} S_IEA_MODE_01_t;
*/
typedef struct S_ESAS1_MODE_02 {
        H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE00_PM_2_t
                                    data:
} S_ESAS1_MODE_02_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_02 {
        H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE00_PM_2_t
                                    data:
S ESAS2 MODE 02 t;
typedef struct S_IMA_MODE_02 {
        H_P_t header;
D_IMA_TYPE41_PM_2_t
                                    data;
S_IMA_MODE_02_t;
typedef struct S_IEA_MODE_02 {
        H_P_t header;
D_IEA_TYPE81_PM_2_t
                                    data:
} S_IEA_MODE_02_t;
```

```
/* MODE 11 TOFCAL
                                                        */
typedef struct S_ESAS1_MODE_11 {
        H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE00_EC_N_t
} S_ESAS1_MODE_11_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_11 {
        H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE00_EC_N_t
                                data:
} S_ESAS2_MODE_11_t;
data;
} S_IMA_MODE_11_t;
typedef struct S_IEA_MODE_11 {
        H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_IC_T_t
                                data;
} S_IEA_MODE_11_t;
*/
typedef struct S_ESAS1_MODE_12 {
        H_P_t header;
        D_ESAS1_TYPE00_EC_N_t
                                data;
} S_ESAS1_MODE_12_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_12 {
        H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE00_EC_N_t
                                data:
} S_ESAS2_MODE_12_t;
typedef struct S_IMA_MODE_12 {
        H_P_t header;
D_IMA_TYPE41_IC_P_t
                                data;
} S_IMA_MODE_12_t;
typedef struct S_IEA_MODE_12 {
        H_P_t header;
D_IEA_TYPE81_IC_P_t
                                data;
} S_IEA_MODE_12_t;
*/
typedef struct S_ESAS1_MODE_13 {
        H_P_t header;
        D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                data;
} S_ESAS1_MODE_13_t;
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                data;
} S_ESAS2_MODE_13_t;
data;
} S_IMA_MODE_13_t;
typedef struct S_IEA_MODE_13 {
        H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_IM_N_t
                                data;
} S_IEA_MODE_13_t;
```

```
*/
\begin{array}{ccc} \text{typedef struct S\_ESAS1\_MODE\_14 \{} \\ \text{H\_P\_t} & \text{header;} \end{array}
         D ESAS1 TYPE01 EM N t
} S_ESAS1_MODE_14_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_14 {
         H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                      data:
} S_ESAS2_MODE_14_t;
typedef struct S_IMA_MODE_14 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE43_IL_S_t
                                      data;
} S_IMA_MODE_14_t;
typedef struct S_IEA_MODE_14 {
         H_P_t header;
D_IEA_TYPE82_IL_S_tdata;
} S_IEA_MODE_14_t;
*/
typedef struct S_ESAS1_MODE_24 {
         H_P_t header;
         D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
} S_ESAS1_MODE_24_t;
\begin{array}{ccc} \text{typedef struct S\_ESAS2\_MODE\_24 \{} \\ \text{H\_P\_t} & \text{header;} \end{array}
         D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
} S_ESAS2_MODE_24_t;
data;
} S_IMA_MODE_24_t;
typedef struct S_IEA_MODE_24 {
         H_P_t header;
D_IEA_TYPE81_IL_V_tdata;
} S_IEA_MODE_24_t;
/* MODE 15 ER LUNAR ION SOLAR WIND
} S_ESAS1_MODE_15E_t;
D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                      data;
} S_ESAS1_MODE_15T_t;
\begin{array}{ccc} \text{typedef struct S\_ESAS2\_MODE\_15E \{} \\ & \text{H\_P\_t} & \text{header;} \end{array}
         D_ESAS2_TYPE02_ER_H_t
                                      data;
```

```
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
} S_ESAS2_MODE_15T_t;
typedef struct S_IMA_MODE_15 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE43_IL_S_t
                                     data;
} S_IMA_MODE_15_t;
typedef struct S_IEA_MODE_15 {
         ΗPt
                 header;
         D_IEA_TYPE82_IL_S_tdata;
} S_IEA_MODE_15_t;
/* MODE 25 ER LUNAR ION WAKE
                                                                 */
typedef struct S_ESAS1_MODE_25E {
         HPt header;
         D ESAS1 TYPE03 ER W t
                                     data:
} S_ESAS1_MODE_25E_t;
typedef struct S_ESAS1_MODE_25T {
         H_P_t
                  header;
         D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                     data:
} S_ESAS1_MODE_25T_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_25E {
         H_P_t
                  header;
         D_ESAS2_TYPE03_ER_W_t
                                     data;
S ESAS2 MODE 25E t;
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                     data;
} S_ESAS2_MODE_25T_t;
typedef struct S_IMA_MODE_25 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE43_IL_V_t
                                     data:
} S_IMA_MODE_25_t;
typedef struct S_IEA_MODE_25 {
         H_P_t header;
D_IEA_TYPE81_IL_V_tdata;
} S_IEA_MODE_25_t;
/* MODE 16 ER SPUTTERING ION SOLAR WIND
                                                                   */
typedef struct S_ESAS1_MODE_16E {
         H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE02_ER_H_t
                                     data;
} S_ESAS1_MODE_16E_t;
D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                     data;
} S_ESAS1_MODE_16T_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_16E {
         H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE02_ER_H_t
                                     data:
} S_ESAS2_MODE_16E_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_16T {
         H_P_t
                header;
         D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                     data:
} S_ESAS2_MODE_16T_t;
typedef\ struct\ S\_IMA\_MODE\_16\ \{
         H P_t
                 header:
         D_IMA_TYPE44_IS_A_t
                                     data;
```

data:

```
} S_IMA_MODE_16_t;
typedef struct S_IEA_MODE_16 {
          H_P_t header;
          D_IEA_TYPE82_IS_A_t
                                       data;
} S_IEA_MODE_16_t;
/* MODE 26 ER SPUTTERING ION WAKE
typedef struct S_ESAS1_MODE_26E { H_P_t header;
          D_ESAS1_TYPE03_ER_W_t
} S_ESAS1_MODE_26E_t;
typedef struct S_ESAS1_MODE_26T {
          H_P_t
                  header;
          D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                       data;
} S_ESAS1_MODE_26T_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_26E {
          H_P_t header;
          D_ESAS2_TYPE03_ER_W_t
                                       data;
} S_ESAS2_MODE_26E_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_26T {
         H_P_t header;
          D ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                       data:
} S_ESAS2_MODE_26T_t;
typedef struct S_IMA_MODE_26 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE44_IS_A_t
                                       data;
} S_IMA_MODE_26_t;
typedef struct S_IEA_MODE_26 {
          H_P_t header;
          D_IEA_TYPE82_IS_A_t
                                       data;
} S_IEA_MODE_26_t;
\slash MODE 17 LUNAR ION WAKE NO COMPRESSION
                                                                         */
typedef struct S_ESAS1_MODE_17 {
          H_P_t
                  header;
          D_ESAS1_TYPE01_EM_R_t
                                       data;
} S_ESAS1_MODE_17_t;
\begin{array}{ccc} \text{typedef struct S\_ESAS2\_MODE\_17 \{} \\ \text{H\_P\_t} & \text{header;} \end{array}
          D_ESAS2_TYPE01_EM_R_t
                                       data;
} S_ESAS2_MODE_17_t;
typedef struct S_IMA_MODE_17 { H_P_t header;
          D_IMA_TYPE43_IL_R_t
                                       data;
} S_IMA_MODE_17_t;
typedef struct S_IEA_MODE_17 {
         H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_IL_R_t
                                       data;
} S_IEA_MODE_17_t;
                                                                        */
```

typedef struct S\_ESAS1\_MODE\_18E {

```
H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE02_ER_R_t
                                                data;
S ESAS1 MODE 18E t;
typedef struct S_ESAS1_MODE_18T {
H_P_t header;
D_ESAS1_TYPE01_EM_R_t
                                                data;
} S_ESAS1_MODE_18T_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_18E {
            ΗPt
                     header;
            D_ESAS2_TYPE02_ER_R_t
                                                data:
} S_ESAS2_MODE_18E_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_18T {
            H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_EM_R_t
                                                data:
} S_ESAS2_MODE_18T_t;
data;
} S_IMA_MODE_18_t;
typedef struct S_IEA_MODE_18 {
            H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_IL_R_t
                                                data:
} S_IEA_MODE_18_t;
/* MODE 19 ER LUNAR ION SOLAR WIND BACKUP
                                                                                       */
\begin{array}{ccc} \text{typedef struct S\_ESAS1\_MODE\_19E \{} \\ & \text{H\_P\_t} & \text{header;} \end{array}
D_ESAS1_TYPE02_ER_H_t
} S_ESAS1_MODE_19E_t;
                                                data:
data:
} S_ESAS1_MODE_19T_t;
\label{eq:typedef} \begin{array}{ll} \text{typedef struct S\_ESAS2\_MODE\_19E \{} \\ \text{H\_P\_t} & \text{header;} \\ \text{D\_ESAS2\_TYPE02\_ER\_H\_t} \end{array}
                                                data;
S ESAS2 MODE 19E t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_19T {
            H_P_t header;
            D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                                data;
} S_ESAS2_MODE_19T_t;
typedef struct S_IMA_MODE_19 {
            H_P_t header;
D_IMA_TYPE43_IL_S_t
                                                data:
} S_IMA_MODE_19_t;
typedef struct S_IEA_MODE_19 {
            H_P_t header;
D_IEA_TYPE82_IL_S_tdata;
} S_IEA_MODE_19_t;
,'* MODE 29 ER LUNAR ION WAKE BACKUP
                                                                                      */
typedef struct S_ESAS1_MODE_29E {
            H_P_t
                       header;
            D_ESAS1_TYPE00_ER_N_t
                                                data;
} S_ESAS1_MODE_29E_t;
typedef struct S_ESAS1_MODE_29T {
H_P_t header;
```

D\_ESAS1\_TYPE01\_EM\_N\_t

```
} S_ESAS1_MODE_29T_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_29E {
         H_P_t
                 header;
         D_ESAS2_TYPE00_ER_N_t
                                      data;
} S_ESAS2_MODE_29E_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_29T {
         H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                      data;
} S_ESAS2_MODE_29T_t;
typedef struct S_IMA_MODE_29 {
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE43_IL_V_t
                                      data;
} S_IMA_MODE_29_t;
typedef struct S_IEA_MODE_29 {
         H_P_t header;
D_IEA_TYPE81_IL_V_tdata;
} S_IEA_MODE_29_t;
/* MODE 1A ER SPUTTERING ION SOLAR WIND BACKUP
                                                                       */
typedef struct S_ESAS1_MODE_1AE {
         H_P_t
                 header:
         D_ESAS1_TYPE02_ER_H_t
} S_ESAS1_MODE_1AE_t;
data;
} S_ESAS1_MODE_1AT_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_1AE {
         H_P_t header;
         D_ESAS2_TYPE02_ER_H_t
                                      data;
} S ESAS2 MODE 1AE t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_1AT {
         H_P_t
                  header;
         D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                                      data;
} S_ESAS2_MODE_1AT_t;
typedef\ struct\ S\_IMA\_MODE\_1A\ \{
         H_P_t header;
D_IMA_TYPE44_IS_A_t
                                      data;
} S_IMA_MODE_1A_t;
typedef struct S_IEA_MODE_1A {
         H_P_t
                 header;
         D_IEA_TYPE82_IS_A_t
                                      data;
} S_IEA_MODE_1A_t;
/* MODE 2A ER SPUTTERING ION WAKE BACKUP
                                                                      */
typedef struct S_ESAS1_MODE_2AE {
         H_P_t
                 header;
         D_ESAS1_TYPE00_ER_N_t
                                      data;
} S_ESAS1_MODE_2AE_t;
typedef struct S_ESAS1_MODE_2AT {
H_P_t header;
         D_ESAS1_TYPE01_EM_N_t
                                      data;
} S_ESAS1_MODE_2AT_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_2AE {
         H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE00_ER_N_t
                                      data;
} S_ESAS2_MODE_2AE_t;
```

```
typedef struct S_ESAS2_MODE_2AT {
       H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_EM_N_t
                              data;
} S_ESAS2_MODE_2AT_t;
typedef struct S_IMA_MODE_2A {
       H_P_t header;
D_IMA_TYPE44_IS_A_t
                              data:
} S_IMA_MODE_2A_t;
typedef struct S_IEA_MODE_2A {
       H_P_t header;
D_IEA_TYPE82_IS_A_t
} S_IEA_MODE_2A_t;
*/
D_ESAS1_TYPE01_EM_H_t
} S_ESAS1_MODE_1B_t;
typedef struct S_ESAS2_MODE_1B {
       H_P_t header;
D_ESAS2_TYPE01_EM_H_t
                              data:
} S_ESAS2_MODE_1B_t;
typedef struct S_IMA_MODE_1B {
       H_P_t header;
D_IMA_TYPE42_IM_L_t
                              data;
} S_IMA_MODE_1B_t;
typedef struct S_IEA_MODE_1B {
       H_P_t header;
D_IEA_TYPE80_IM_L_t
                              data;
} S_IEA_MODE_1B_t;
typedef struct S_SVMONITOR_MODE_71 {
       H_P_t header;
       D_TYPEF0_ESAS1_SV_MONITOR_t esas1_mon;
D_TYPEF0_ESAS2_SV_MONITOR_t esas2_mon;
       D_TYPEF1_IMA_SV_MONITOR_t ima_mon;
D_TYPEF1_IEA_SV_MONITOR_t iea_mon;
} S_SVMONITOR_MODE_71_t;
/* MODE 78 LMAG MONITOR
                                                     */
typedef struct S_LMAGMONITOR_MODE_78 {
       H_P_t header;
D_TYPEF2_LMAG_MONITOR_t Imag_mon;
} S_LMAGMONITOR_MODE_78_t;
/* MODE 70 INTERNAL INFORMATION
                                                     */
typedef struct S_INTINF_MODE_70 {
       H_P_t header;
```

 $\label{eq:decomposition} $$D_TYPEF3_INTERNAL_INFORMATION_t$ int_inf; $$S_INTINF_MODE\_70_t;$ 

添付資料-3 dump\_pbf.c

```
SELENE MAP PACE PBF Format Data
           Sample read program
        Created by Yoshifumi Saito on 2007/06/30 Ver. 0.0
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <math.h>
#include "pacegl outputdata 070904.h"
/* DATA HEADER */
           H_P_t s_pace_header;
           size_t size_H_P_t=(sizeof(s_pace_header));
/* ESA DATA TYPE */
           D_ESAS1_TYPE00_t s_esas1_type00;
           size_t size_s_esas1_type00_t=(sizeof(s_esas1_type00));
           D_ESAS2_TYPE00_t s_esas2_type00;
           size_t size_s_esas2_type00_t=(sizeof(s_esas2_type00));
D_ESAS1_TYPE01_t s_esas1_type01;
           size_t size_s_esas1_type01_t=(sizeof(s_esas1_type01));
           D_ESAS2_TYPE01_t s_esas2_type01;
           size_t size_s_esas2_type01_t=(sizeof(s_esas2_type01));
           D_ESAS1_TYPE02_t s_esas1_type02;
           size_t size_s_esas1_type02_t=(sizeof(s_esas1_type02));
           D_ESAS2_TYPE02_t s_esas2_type02;
           size_t size_s_esas2_type02_t=(sizeof(s_esas2_type02));
D_ESAS1_TYPE03_t s_esas1_type03;
           size_t size_s_esas1_type03_t=(sizeof(s_esas1_type03));
           D_ESAS2_TYPE03_t s_esas2_type03;
           size_t size_s_esas2_type03_t=(sizeof(s_esas2_type03));
/* IMA DATA TYPE */
           D_IMA_TYPE40_t s_ima_type40;
           size_t size_s_ima_type40_t=(sizeof(s_ima_type40));
           D_IMA_TYPE41_t s_ima_type41;
           size t size s ima_type41_t=(sizeof(s ima_type41));
           D_IMA_TYPE42_t s_ima_type42;
           size_t size_s_ima_type42_t=(sizeof(s_ima_type42));
           D_IMA_TYPE43_t s_ima_type43;
           size_t size_s_ima_type43_t=(sizeof(s_ima_type43));
           D_IMA_TYPE44_t s_ima_type44;
           size_t size_s_ima_type44_t=(sizeof(s_ima_type44));
           D_IMA_TYPE45_t s_ima_type45;
           size_t size_s_ima_type45_t=(sizeof(s_ima_type45));
/* IEA DATA TYPE */
           D_IEA_TYPE80_t s_iea_type80;
           size_t size_s_iea_type80_t=(sizeof(s_iea_type80));
           D IEA_TYPE81_t s_iea_type81;
           size_t size_s_iea_type81_t=(sizeof(s_iea_type81));
           D_IEA_TYPE82_t s_iea_type82;
           size_t size_s_iea_type82_t=(sizeof(s_iea_type82));
           FILE *fp_in;
           unsigned char c_in_head[1024];
int main(int argc, char **argv)
           char
                   fil_nme[500];
FILE *fp_d;
           char dfname[100];
           int i,j,k,l;
           long today, time0, time1;
long tmp[12][32][16][64];
           if(argc != 5){
```

```
fprintf(stderr, \verb|"$In Usage: read\_pbf input\_file yyyymmdd, hhmmss1, hhmmss2, 
                                                     fputs("\u00e4n", stderr);
                                                     exit(1);
                          }
                           today = atol(argv[2]);
                           time0 = atol(argv[3]);
                           time1 = atol(argv[4]);
                           for (I = 0; I < 12; ++I)
                                                    for (k = 0; k < 32; ++k)
                                                                              for (j = 0; j < 16; ++j)
                                                                                                        for (i = 0; i < 64; ++i)
                                                                                                                                  tmp[l][k][j][i] = 0;
                           strcpy(fil_nme,argv[1]);
                           //sprintf(dfname, "%s_%s_%s.dat", argv[2], argv[3], argv[4]);
/* INPUT DATA FILE OPEN */
                            if (NULL == (fp_in=fopen(fil_nme,"rb")))
                                   exit(-1);
/* READ FILE HEADER DESCRIPTION */
                           fread(c_in_head, 1024, 1,fp_in);
/* FILE BINARY TYPE CHECK */
#ifdef PC
       if (c_in_head[1023] != 0xEE){
                          printf("FILE_TYPE ERROR \u22a4n");
                           exit(1);}
#else
        if (c_in_head[1023] != 0xDD){
                          printf("FILE_TYPE ERROR \u2194n");
                          exit(1);}
#endif
/* PRINT FILE HEADER INFORMATION */
                                  printf("%s", c_in_head);
                          while(1){
/* READ DATA HEADER */
                                                     if (0 == fread(\&s\_pace\_header, size\_H\_P\_t, 1,fp\_in))
                                                                               break;
/* DATA MODE */
                                                     switch (s_pace_header.type){
                                                                               case 0x00:
                                                                                                         printf("type:%x¥n", s_pace_header.type);
                                                                                                         if(s_pace_header.sensor == 0){
                                                                                                                                   if (0 == fread(&s_esas1_type00, size_s_esas1_type00_t, 1,fp_in)) {
                                                                                                                                                             printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                                                                                                              break;
                                                                                                                                    printf ("ESA-S1 DATA MODE %X DATA TYPE 00 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\text{$\text{$Y$}n",}}
                           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
                           s_pace_header.timeL,s_esas1_type00.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                                                                                         else if(s_pace_header.sensor == 1) {
                                                                                                                                   if (0 == fread(\&s_esas2\_type00, size_s_esas2\_type00\_t, 1,fp_in)) {
                                                                                                                                                              printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                                                                                                              break;
                                                                                                                                   printf ("ESA-S2 DATA MODE %X DATA TYPE 00 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\text{$\text{$Y$}n$",}}
```

```
s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s pace header.timeL,s esas2 type00.event[0],s pace header.t date,s pace header.time ms);
                                             break:
                                 case 0x01:
                                             if(s_pace_header.sensor == 0) {
                                                        if (0 == fread(&s_esas1_type01, size_s_esas1_type01_t, 1,fp_in)) {
                                                                   printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                    break:
                                                        printf ("ESA-S1 DATA MODE %X DATA TYPE 01 time=%X%X%X
event[0]=%X total day=%X msec day=%X \u2247n",
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_esas1_type01.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             else if(s_pace_header.sensor == 1){
                                                        if (0 == fread(\&s_esas2\_type01, size_s_esas2\_type01\_t, 1,fp_in)){}
                                                                    printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                    break;
                                                        printf ("ESA-S2 DATA MODE %X DATA TYPE 01 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X ¥n",
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_esas2_type01.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break;
                                 case 0x02:
                                             if(s_pace_header.sensor == 0){
                                                        if (0 == fread(&s_esas1_type02, size_s_esas1_type02_t, 1,fp_in)){
                                                                   printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                        printf ("ESA-S1 DATA MODE %X DATA TYPE 02 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\formalfon} \text{yn",}
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_esas1_type02.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             else if(s_pace_header.sensor == 1){
                                                        if (0 == fread(&s_esas2_type02, size_s_esas2_type02_t, 1,fp_in)){
                                                                   printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                    break;
                                                        printf ("ESA-S2 DATA MODE %X DATA TYPE 02 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\text{$\text{$Y$}n",}}
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_esas2_type02.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break:
                                 case 0x03:
                                             if(s_pace_header.sensor == 0){
                                                        if (0 == fread(&s_esas1_type03, size_s_esas1_type03_t, 1,fp_in)) {
                                                                    printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                                    break:
                                                        printf ("ESA-S1 DATA MODE %X DATA TYPE 03 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\text{$\text{$Y$}n",}}
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_esas1_type03.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             else if(s_pace_header.sensor == 1){
```

```
if (0 == fread(\&s_esas2\_type03, size\_s_esas2\_type03\_t, 1, fp_in)) \{
                                                                   printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                        printf ("ESA-S2 DATA MODE %X DATA TYPE 03 time=%X%X%X
event[0]=%X total_day=%X msec_day=%X \quad \text{\text{$\text{$Y$}n",}}
           s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s pace header.timeL,s esas2 type03.event[0],s pace header.t date,s pace header.time ms);
                                 break:
                                 case 0x40:
                                             if (0 == fread(&s_ima_type40, size_s_ima_type40_t, 1,fp_in)){
    printf ("FILE ERROR: No Data \u22a4n");
                                                        break:
                                             printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 40 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                        s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_ima_type40.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break:
                                 case 0x41:
                                             if (0 == fread(\&s_ima_type41, size_s_ima_type41_t, 1,fp_in)) \{\\
                                                        printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                        break:
                                             printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 41 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                        s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_ima_type41.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break:
                                 case 0x42:
                                             if (0 == fread(&s_ima_type42, size_s_ima_type42_t, 1,fp_in)){
                                                        printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                             printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 42 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                        s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_ima_type42.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                 case 0x43
                                             if (0 == fread(&s_ima_type43, size_s_ima_type43_t, 1,fp_in)){
                                                        printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                        break.
                                             printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 43 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total day=%X msec day=%X ¥n",
                                                        s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_ima_type43.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break;
                                 case 0x44:
                                             if (0 == fread(&s_ima_type44, size_s_ima_type44_t, 1,fp_in)){
                                                        printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                        break:
                                             printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 44 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                        s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
           s_pace_header.timeL,s_ima_type44.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                             break:
                                 case 0x45:
                                             if (0 == fread(&s_ima_type45, size_s_ima_type45_t, 1,fp_in)){
                                                        printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
```

```
printf ("IMA DATA MODE %X DATA TYPE 45 time=%X%X%X event[0][0]=%X
total day=%X msec day=%X ¥n",
                                                            s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
            s_pace_header.timeL,s_ima_type45.event[0][0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                                break:
                                    case 0x80:
                                                if (0 == fread(&s_iea_type80, size_s_iea_type80_t, 1,fp_in)){
                                                            printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                printf ("IEA DATA MODE %X DATA TYPE 80 time=%X%X%X event[0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                            s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
            s_pace_header.timeL,s_iea_type80.event[0],s_pace_header.t_date,s_pace_header.time_ms);
                                                break;
                                    case 0x81:
                                                if (0 == fread(&s_iea_type81, size_s_iea_type81_t, 1,fp_in)) {
                                                            printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                            break;
                                                }
                                                //printf ("IEA DATA MODE %X DATA TYPE 81 time=%X%X%X event[0]=%X
total day=%X msec day=%X ¥n",
                                                //
                                                            s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
                                                //
            s\_pace\_header.timeL, s\_iea\_type81.event[0], s\_pace\_header.t\_date, s\_pace\_header.time\_ms);
                                                /* ダンプ */
                                                //if (NULL == (fp_d = fopen(dfname, "a"))) { // printf (" --- OUTPUT FILE cannot be open.\u00e4n");
                                                //
                                                            exit(1);
                                                //}
                                                //if (s_pace_header.yyyymmdd == today &&
                                                            s_pace_header.hhmmss >= 180000
                                                //
                                                            s pace header.hhmmss <= 181000) {
                                                            //fprintf(fp_d, "yyyymmdd:%ld hhmmss: %ld¥n",
                                                                        s_pace_header.yyyymmdd, s_pace_header.hhmmss);
                                                            //for (k = 0; k < 16; ++k)
                                                                        fprintf(fp_d, "%d ", s_iea_type81.event[k]);
                                                            //fprintf(fp_d, "\f");
//fprintf(fp_d, "\f");
//fprintf(fp_d, "\f") d ", s_pace_header.hhmmss);
                                                            for (k = 0; k < 32; ++k)
                                                //
                                                //
                                                                        for (j = 0; j < 16; ++j)
                                                                                    for (i = 0; i < 64; ++i) {
                                                //
                                                                                                //fprintf(fp_d,
                                                                                                                    "%d
                                                //
s_iea_type81.cnt[k][j][i]);
                                                //
                                                                                                tmp[0][k][j][i]
s_iea_type81.cnt[k][j][i];
                                                //
                                                                                    }
                                                            //fprintf(fp_d, "\u00e4n");
                                                //fclose(fp_d);
                                                for (I = 0; I < 6; ++I)
                                                            if (s_pace_header.yyyymmdd == today &&
                                                                        s_pace_header.hhmmss >= 180000 +l*1000 &&
                                                                        s_pace_header.hhmmss <= 180000 +(I+1)*1000)
                                                                                    for (k = 0; k < 32; ++k)
                                                                                                for (j = 0; j < 16; ++j)
                                                                                                            for (i = 0; i < 64; ++i)
            tmp[l][k][j][i] += s_iea_type81.cnt[k][j][i];
                                                for (I = 0; I < 6; ++I)
                                                            if (s_pace_header.yyyymmdd == today &&
```

break:

```
s_pace_header.hhmmss >= 190000 +l*1000
                                                                                  s_pace_header.hhmmss <= 190000 +(I+1)*1000)
                                                                                                for (k = 0; k < 32; ++k)
                                                                                                             for (j = 0; j < 16; ++j)
                                                                                                                           for (i = 0; i < 64; ++i)
             tmp[I+6][k][j][i] \textit{ += s_iea_type81.cnt[k][j][i];}\\
                                         case 0x82:
                                                       if (0 == fread(&s_iea_type82, size_s_iea_type82_t, 1,fp_in)) {
                                                                    printf ("FILE ERROR: No Data ¥n");
                                                       printf ("IEA DATA MODE %X DATA TYPE 82 time=%X%X%X event[0]=%X
total_day=%X msec_day=%X ¥n",
                                                                    s_pace_header.mode,s_pace_header.timeH,s_pace_header.timeM,
             s\_pace\_header.timeL, s\_iea\_type82.event[0], s\_pace\_header.t\_date, s\_pace\_header.time\_ms);
                                                       break;
                                         default:
                                                       break;
                           } /* switch type */
             } /* while(1) */
             for (I = 0; I < 12; ++I) {
                           sprintf(dfname, "%02d_disp.dat", I);
if (NULL == (fp_d = fopen(dfname, "w"))) {
    printf (" --- OUTPUT FILE cannot be open.\(\frac{\pmathbf{F}}{2}\);
                                         exit(1);
                           for (k = 0; k < 32; ++k) \{
for (j = 0; j < 16; ++j)
                                                       for (i = 0; i < 64; ++i)
                                                                    fprintf(fp_d, "%d ", tmp[l][k][j][i]);
                                         fprintf(fp_d, "\u00e4n");
                           fclose(fp_d);
             }
    fclose(fp_in);
    exit(0);
}
```